

JY100 Precisión AG Software

Manual de usuario

SMAJAYU (SHENZHEN) CO., LTD



Web: www.smajayu.es

Dirección: Sala 213-214, Edificio 1, Parque Científico Mingliang, No. 88,
Zhuguang North Road, Taoyuan Street, Distrito Nanshan, Shenzhen, China, 518055.
Correo electrónico: support@smajayu.com y tech@smajayu.com

Tabla de contenido

1. Introducción.....	3
2. Componentes.....	3
3. Montaje del equipo.....	5
3.1 Conexión del cable de alimentación al arnés principal.....	6
3.2 Instalación de la tableta.....	6
3.3 Instalación de la antena.....	7
4. Operación del sistema.....	8
4.1 Pasos importantes antes de utilizar el software:.....	8
4.2 Introducción a la interfaz principal.....	12
4.3 Implementar.....	14
4.4 Establecer línea AB.....	15
4.4.1 Establecer línea recta AB.....	15
4.4.2 Establecer AB Establecer curva AB.....	16
5. Introducción a la función.....	17
5.1 Selección de idioma.....	17
5.2 Actualización de software.....	17
5.3 Selección de tiempo.....	18
5.4 Selección de unidad.....	18
5.5 Cambio de modo día y noche.....	19

1. Introducción

Este manual presentará cómo instalar y cómo utilizar JY100.
equipo.

2. Componentes

Las piezas principales del JY100 incluyen la tableta T100 y la antena GNSS A10.

Los componentes se muestran en la tabla (Tabla 1):

Tabla 1 Componentes del JY100

No.	Nombre	Cantidad	Cifra	Nota
1	Tableta T100	1		
2	A10 GNSS Antena	1		
3	Arnés principal	1		

4	Cable de alimentación (con interruptor)	1		
5	GNSS Antena Cable	1		5M
6	RAM Soporte	1		
7	Antena Soporte	1		
8	Accesorios	1		

3. Montaje del equipo

El conjunto del equipo se muestra en la figura (Figura 1):

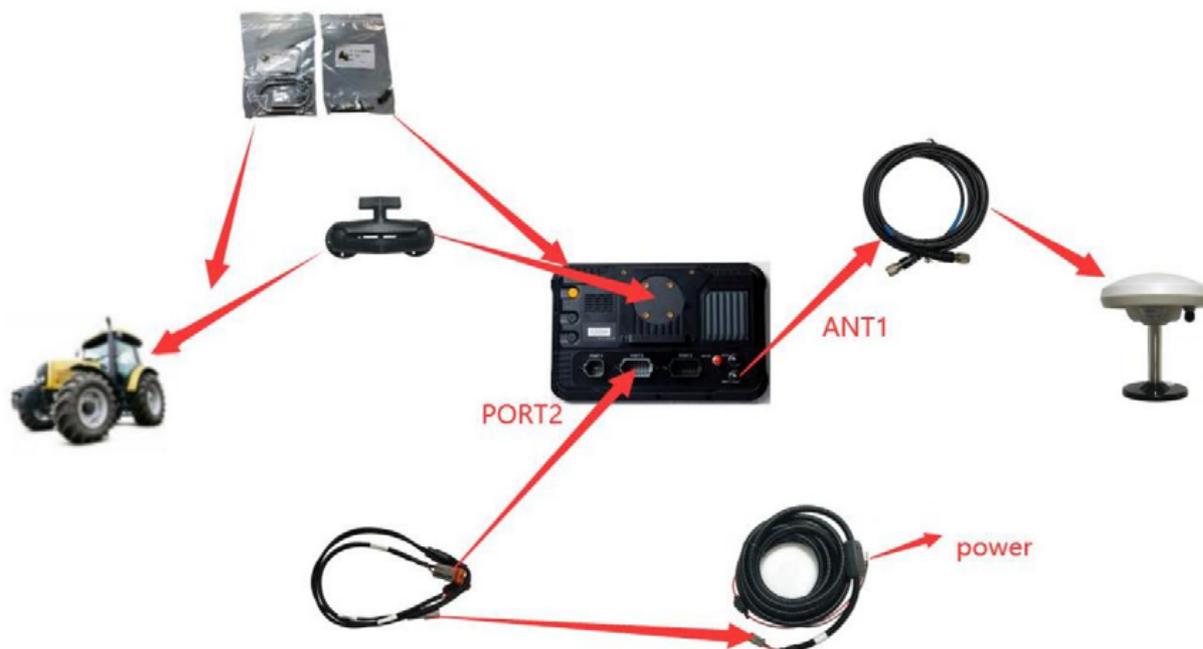


Figura 1 Conjunto JY100

Nota:

1. La tableta T100 se instalará en la cabina del conductor mediante el soporte de RAM.
2. El cable de alimentación se conecta a la batería del vehículo. (Soporta ambos 12V y 24V)
3. Instale la antena GNSS en el techo o capó del vehículo mediante un soporte.
La antena debe estar conectada al puerto ANT1)

3.1 Conexión del cable de alimentación al arnés principal



Figura 2 Cable de alimentación - arnés principal

Nota:

El cable de alimentación se conecta al enchufe de la etiqueta "Power" en el arnés principal.

3.2 Instalación de la tableta



Figura 3 Instalación de RAM



Figura 4 Instalación de la tableta

3.3 Instalación de la antena

La antena debe instalarse en el eje central del tractor, de lo contrario puede provocar errores.

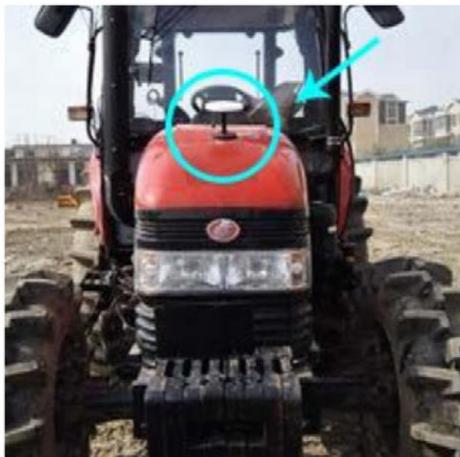


Figura 5 Instalación de la antena 1



Figura 6 Instalación de la antena 2

4. Operación del sistema

Este capítulo presenta principalmente el uso de la depuración de software.

Enlace de descarga:

<https://www.dropbox.com/sh/30evauax0hnfb3v/>

<AADv8UvSmf1bpeIAIUHU3nYia?dl=0>

Ventajas del nuevo software:

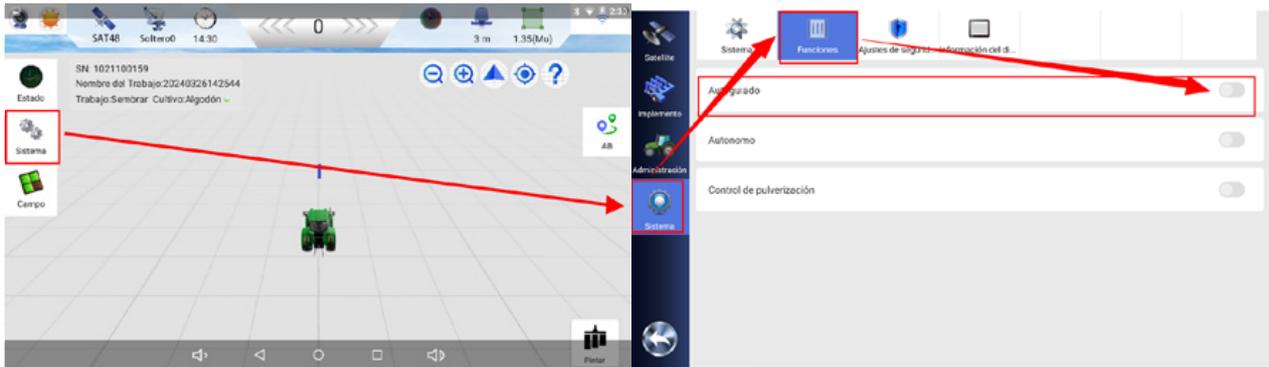
1. Admite unidades de longitud en pies y pulgadas.
2. Admite formatos de archivos de importación: ini, shp, kml, dat
3. Admite más idiomas de visualización

Consejos:

1. Espere pacientemente de 1 a 2 minutos después de ingresar al software, El software tardará algún tiempo en adquirir satélites.
2. Recomendamos evitar trabajar debajo de los árboles tanto como sea posible. posible, lo que puede afectar la búsqueda satelital de la antena.
3. Si los datos no se actualizan a tiempo o la estrella de búsqueda es anormal, puedes intentar cerrar el programa en segundo plano y ejecutar el software nuevamente.

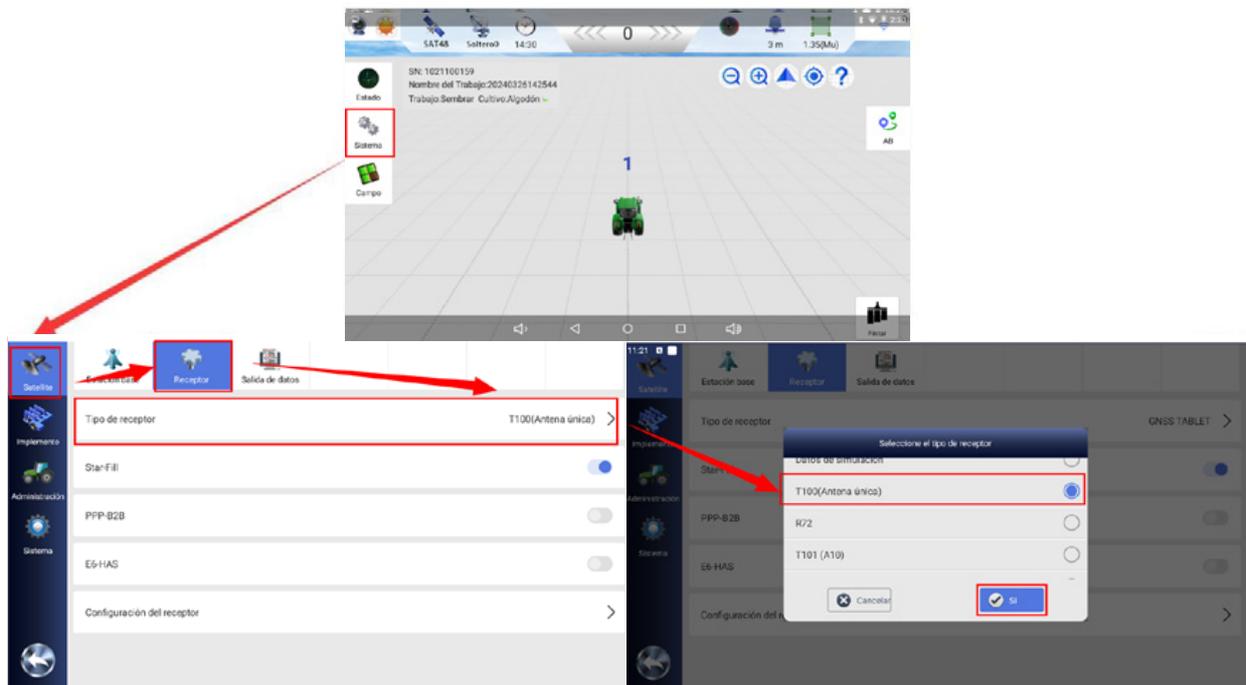
4.1 Pasos importantes antes de utilizar el software:

- 1) Asegúrese de desactivar la función de dirección automática en "Precision AG", configurando pasos como: Sistema-->Sistema-->Funciones-->cerrar Autoguido



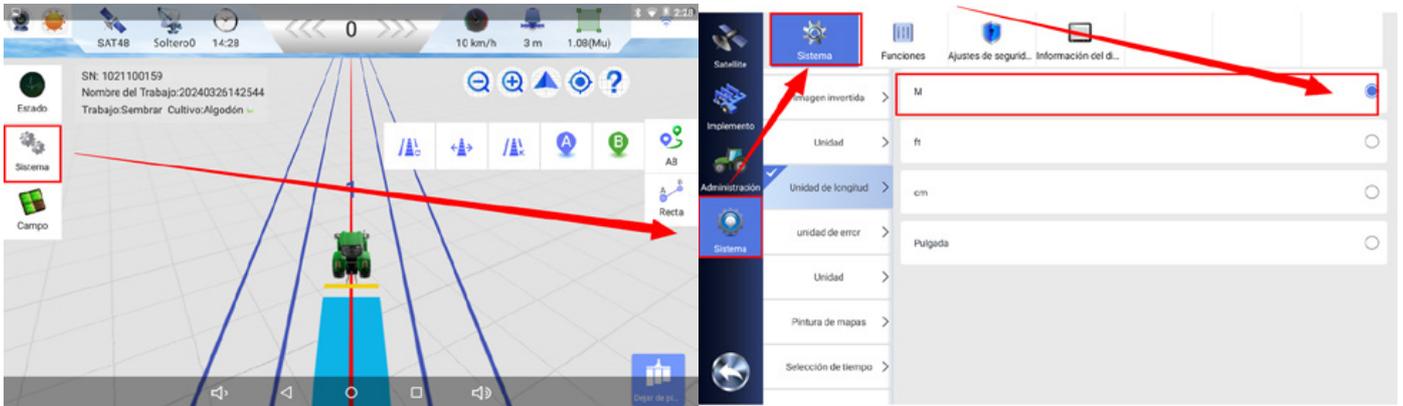
- 2) Asegúrese de seleccionar la antena correcta, configurando los pasos como:

Sistema-->Satélite-->Receptor-->T100 (antena única)



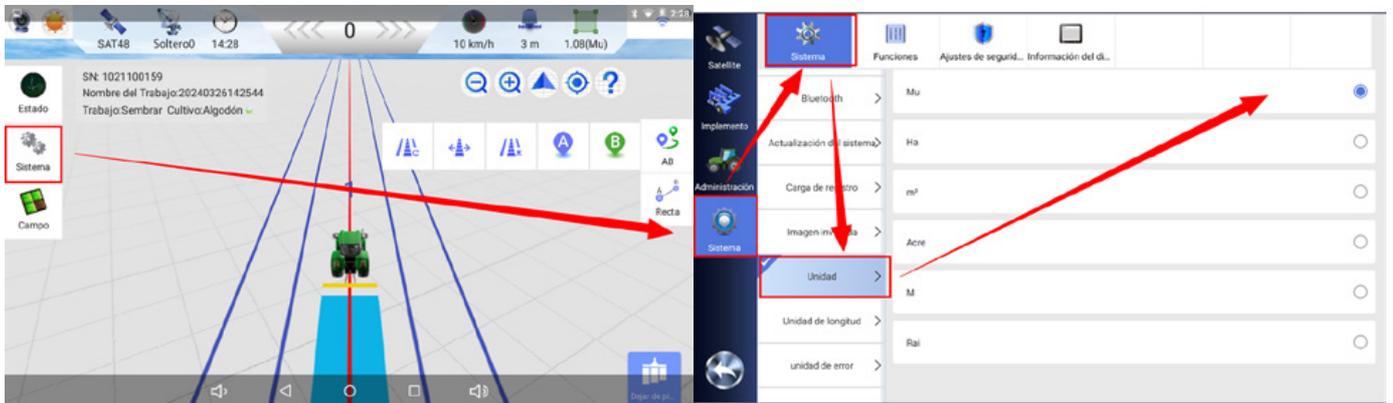
- 3) Convierta la unidad de longitud a pies según su preferencia, configurando los pasos como:

Sistema-->Sistema-->Sistema-->Unidad de longitud

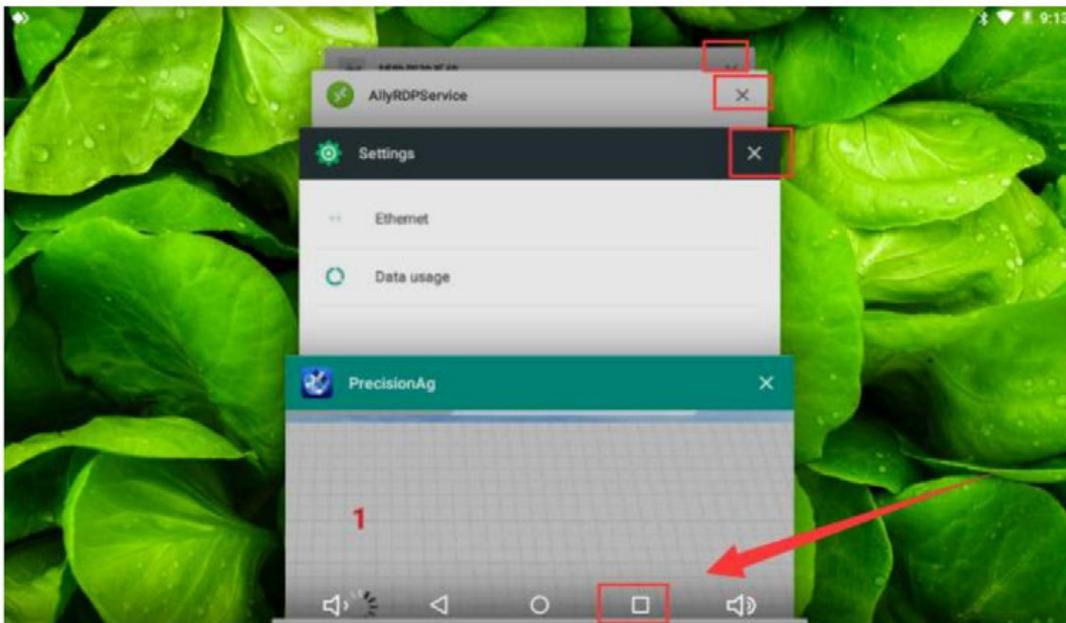


4) Convertir las unidades del área de trabajo, estableciendo pasos como:

Sistema-->Sistema-->Sistema-->Unidad



6) Solo abra/ejecute una aplicación, cierre todas las demás aplicaciones en segundo plano



7) CORS

La forma de conectarse a la estación base de la red a través de una cuenta.

NOTA:

1. CORS puede mejorar la precisión de trabajo del JY100.
2. Cuando se usa una cuenta CORS, la tableta necesita usar una tarjeta SIM 4G para comunicarse.
3. Puede utilizar su propia cuenta CORS. Si no tiene una cuenta CORS, debe comunicarse con el vendedor para comprar RTK.

Contacto:

sales@smajayu.com



4.2 Introducción a la interfaz principal

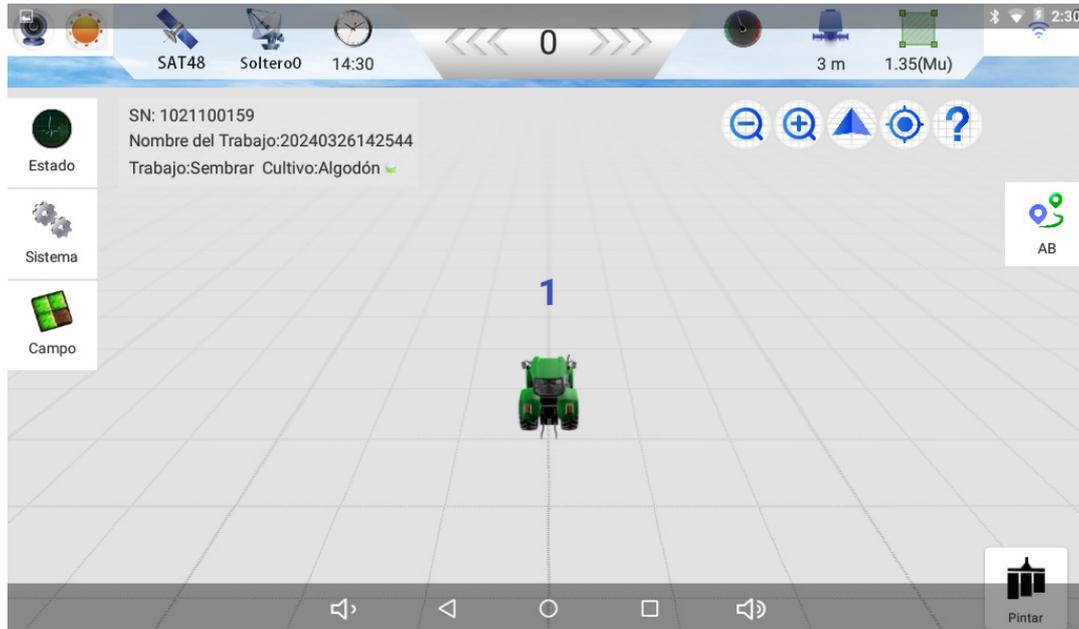
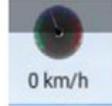
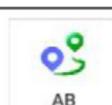


Foto.4.1

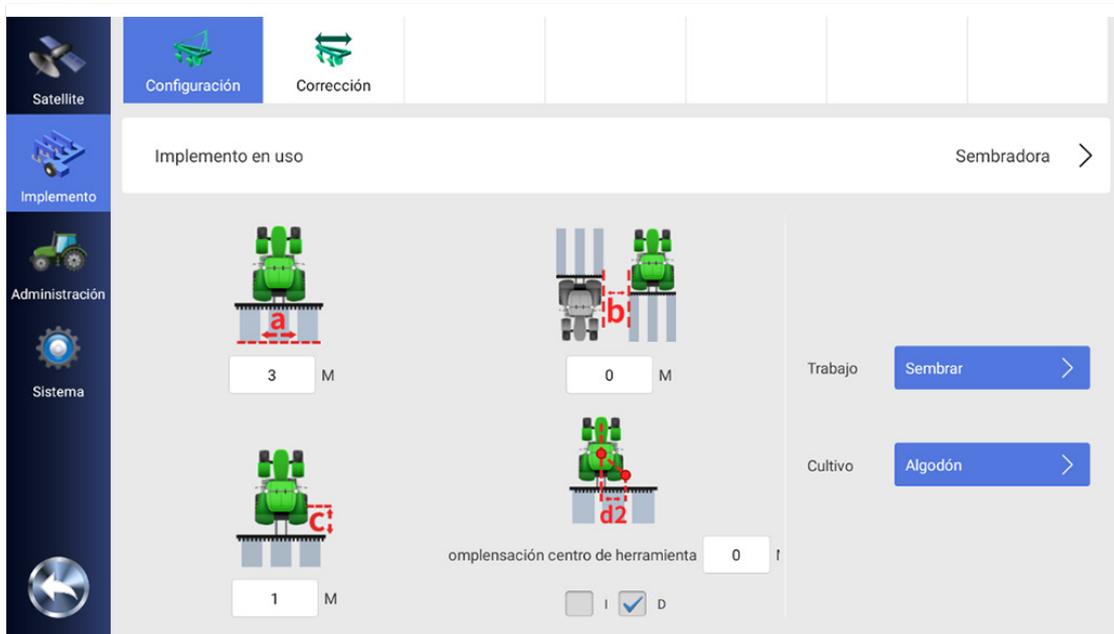
Introducción al icono de la interfaz principal:

NO.	Descripción	Icono
1	Botón de cambio de cámara	
2	Interruptor de modo de interfaz principal	
3	Visualización del estado del satélite	
4	Visualización del estado de la señal: Consejo: Un solo 0 es correcto y funciona bien, con una precisión de 30 a 40 cm.	

5	visualización de la hora	
6	Visualización de errores	
7	Velocidad del dispositivo en tiempo real	
8	Visualización del ancho del trabajo	
9	Visualización del área de trabajo	
10	Visualización del estado de la señal	
11	Botón de acercar/alejar en la interfaz principal	
12	Interfaz principal Botón de cambio de vista 2D y 3D	
13	Botón Volver a la posición actual	
14	Botón de configuración y edición de línea AB	
15	Botón de inicio y finalización (iniciar o finalizar la conducción guiada)	
16	Estado del equipo y botón de autoprueba	
17	Ajustes del sistema	
18	Gestión Agrícola	

4.3 Implementar

Seleccione aquí el tipo de implemento agrícola, el tipo de operación y el tipo de cultivo, y el ancho y la junta del implemento agrícola aquí deben completarse de acuerdo con la medida real.



a: Ancho del implemento (la distancia entre las dos hileras con mayor cantidad de semillas)

b: Ancho de la junta (distancia entre dos hileras de semillas adyacentes)

c: Distancia del implemento a la rueda trasera

d2: Distancia de compensación del implemento (izquierda o derecha)

En general, d2 se establece en 0

Nota:

Complete todos los datos anteriores de acuerdo con la medida real.

resultados, de lo contrario puede causar grandes errores

4.4 Establecer la línea AB

En la interfaz principal, puede establecer la trayectoria planificada cuando el tractor avanza automáticamente (la llamamos línea AB).

Nota: Al configurar la línea AB, el tractor no debe funcionar y debe funcionar en vacío.

4.4.1 Establecer la línea recta AB

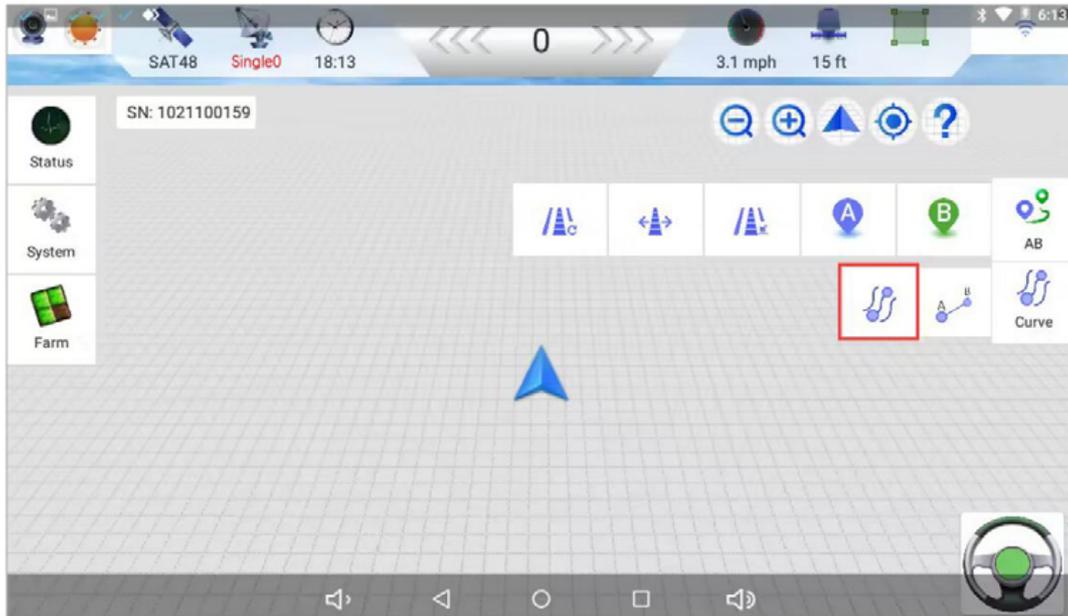
Estacione el tractor en este lado del terreno, apunte la parte delantera del tractor hacia la dirección de trabajo, haga clic en el botón "A"  en la pantalla y establezca el punto. Conduzca el tractor en la dirección de la parte delantera del vehículo hasta el otro extremo del terreno y deténgase, haga clic en el botón "B"  en la pantalla para establecer el punto. En este momento, ingrese el nombre de esta línea (el valor predeterminado es la hora actual), se recomienda ingresar un nombre que sea fácil de distinguir

Después de crear la línea guía, haga clic en el icono  del volante para comenzar a registrar la trayectoria de conducción.

Nota: Siempre que el tractor llegue a un nuevo sitio que no haya sido trabajado, es necesario restablecer la línea AB. Al establecer la línea, preste atención a si el AB La línea está en modo de línea recta. La línea AB sigue funcionando

4.4.2 Establecer curva AB

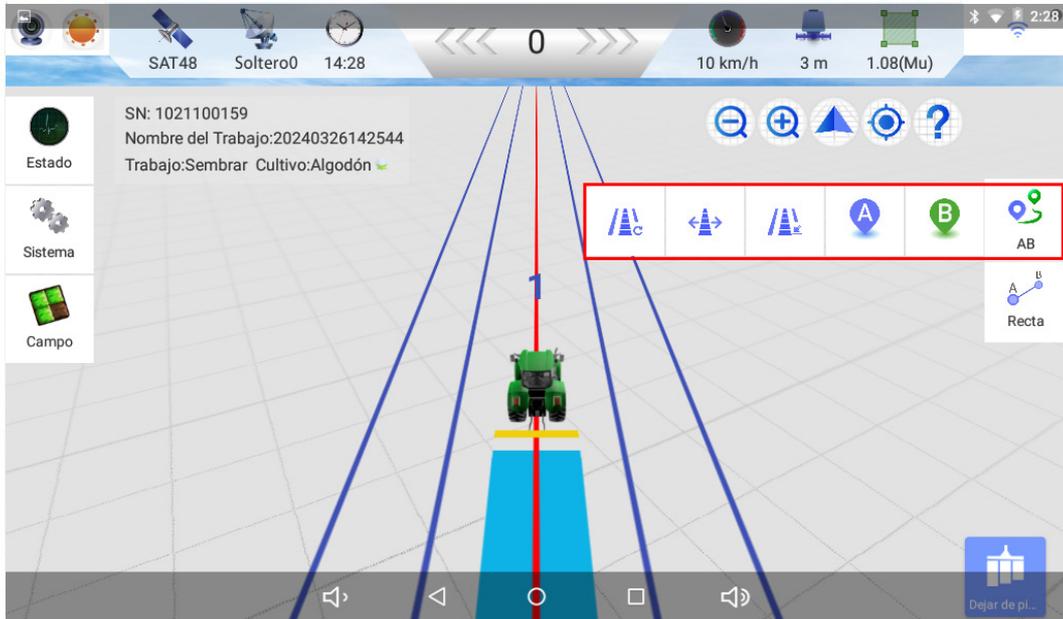
Seleccione primero el modo de trabajo en curva.



Estacione el tractor, apunte la parte delantera del tractor en la dirección del trabajo, haga clic en el botón "A" en la pantalla y establezca el punto. Conduzca el tractor a lo largo de la curva que necesita establecer hasta el otro extremo del terreno y deténgase (tenga en cuenta que la curva debe ser suave y no se puede doblar), haga clic en el botón "B" en la pantalla para establecer el punto. En este momento, ingrese el nombre de la fila (el valor predeterminado es la hora actual) y se recomienda ingresar un nombre que sea fácil de distinguir. Se generarán líneas guía curvas. Luego haga clic en el ícono del volante para comenzar la conducción guiada.

4.4.3. Operación de ajuste de línea AB

Operación Configuración de línea AB, que puede establecer líneas rectas y curvas. Las funciones incluyen línea de reinicio, línea de traducción y línea de importación.

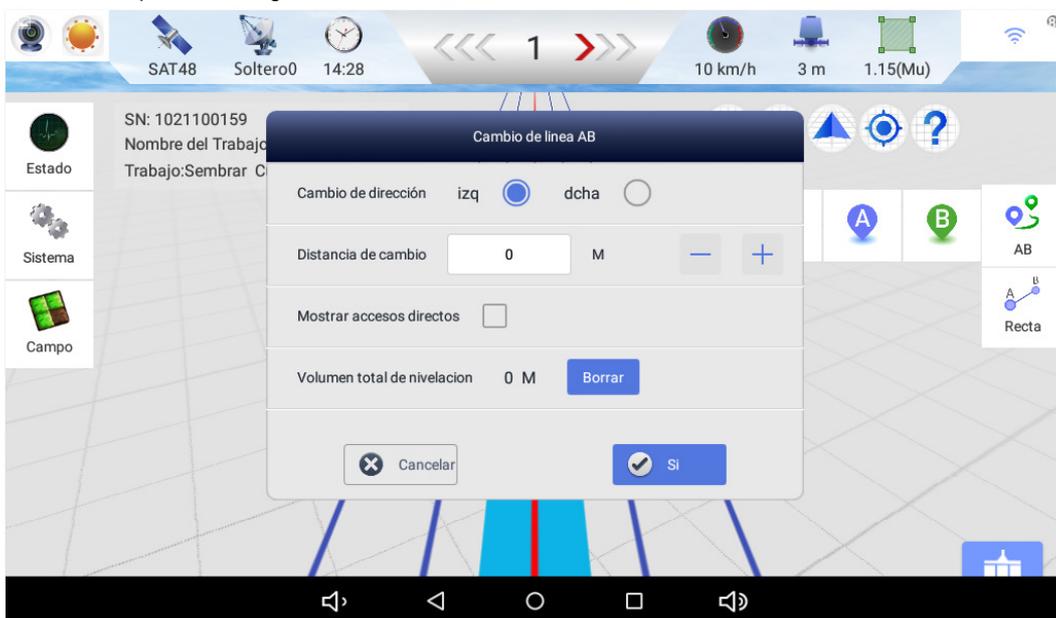


Restablecer la línea AB: puede restablecer rápidamente la línea AB centrada en la posición del tractor



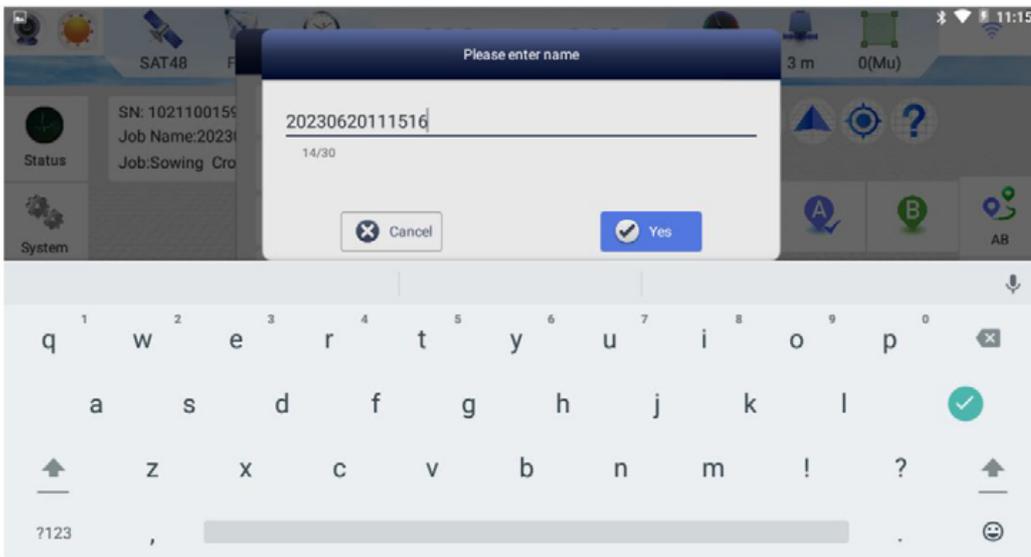
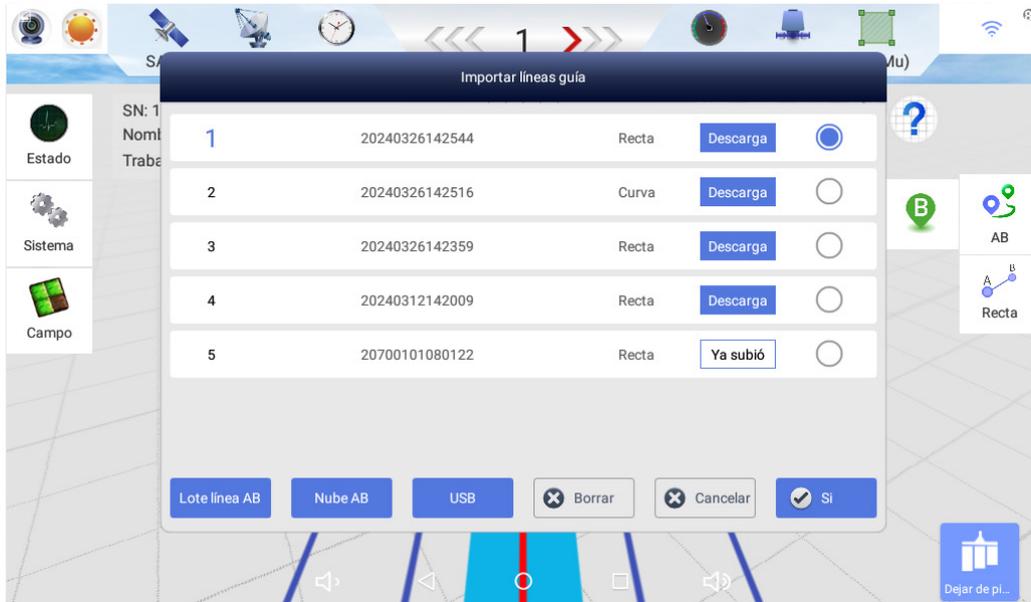
Línea de traducción: traduce la línea AB actual hacia la izquierda y hacia la derecha.

Botón de acceso directo: comprueba la pantalla. Si no está marcado, no se mostrará. Establezca la distancia de traducción. Haga clic en las flechas izquierda y derecha en la interfaz de operación para traducir la distancia correspondiente según el valor establecido.





Importar línea AB: cargue la línea AB e importe la línea ab anterior o elimine la línea AB (la línea AB actualmente utilizada no se puede eliminar), línea AB de red (línea AB cargada), el disco flash USB puede importar/ exportar la línea AB (seleccione la línea AB requerida línea durante la operación). Para la línea AB autoescrita y cargada, puede editar el nombre de la línea AB. Simplemente haga clic en el nombre de AB para modificar el nombre que desee.



Observaciones: Al comprar equipos, el software se puede actualizar continuamente de forma gratuita, pero antes de actualizar, asegúrese de preguntar a los técnicos de la empresa si pueden actualizar para evitar errores innecesarios.

5.3 Selección de tiempo

El software tiene por defecto UTC+8 y los clientes pueden seleccionar la visualización de la hora correspondiente según la zona horaria específica de la ubicación.

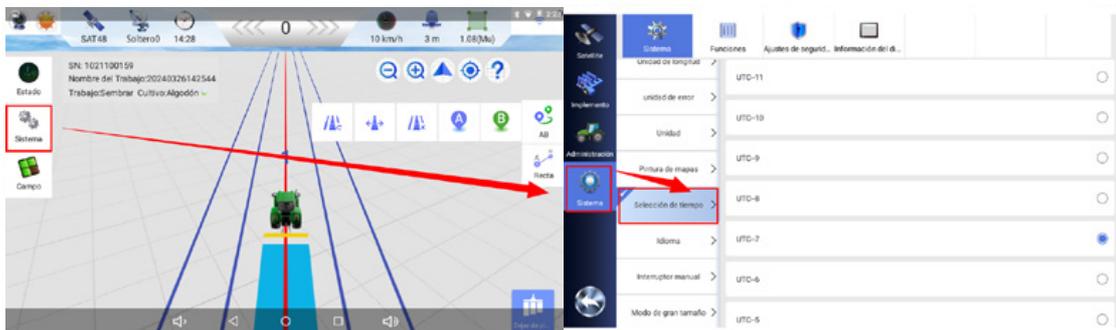


Foto.5-3

5.4 Selección de unidad

Las configuraciones del sistema incluyen unidad de registro de trabajo, visualización de unidad de longitud, unidad de capacidad, etc. Los clientes pueden elegir la unidad adecuada para operar y trabajar de acuerdo con sus necesidades.

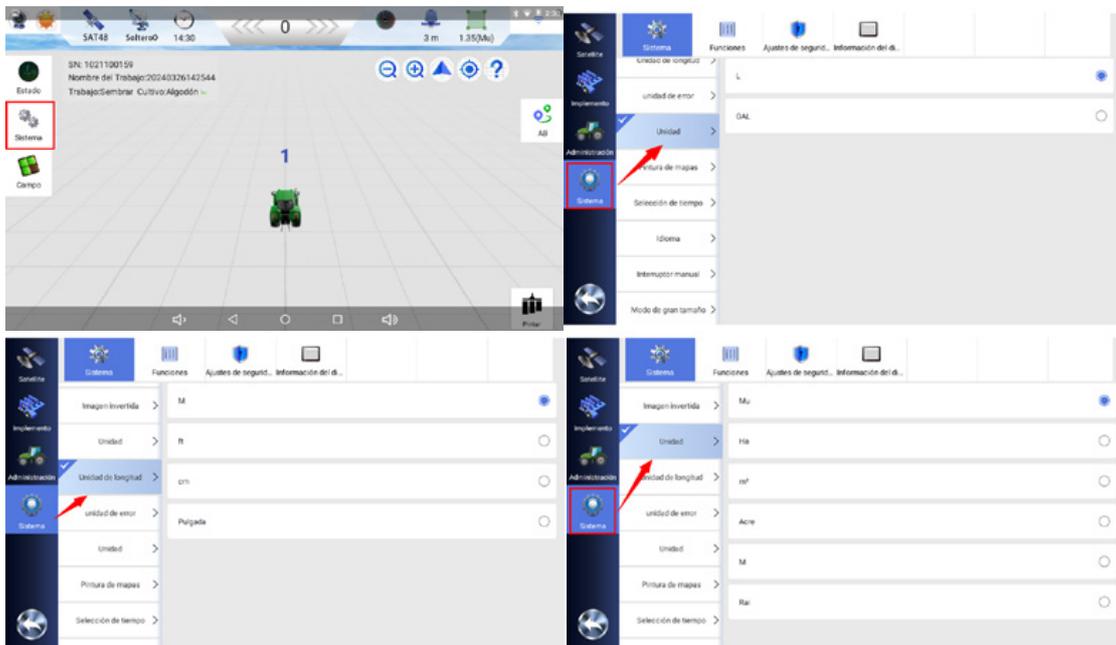


Foto.5-4

Si el software falla, no puede funcionar correctamente:

Desinstale el software e ingrese 'ES explorer--->Home' Busque la carpeta 'PrecisionAG' y el archivo 'precisionagconfig.dat' y elimínelos.

Luego descargue el software más reciente para instalarlo.

Enlace de descarga:

<https://www.dropbox.com/sh/30evauax0hnfb3v/AADv8UvSmf1bpeIAIUHU3nYia?dl=0>

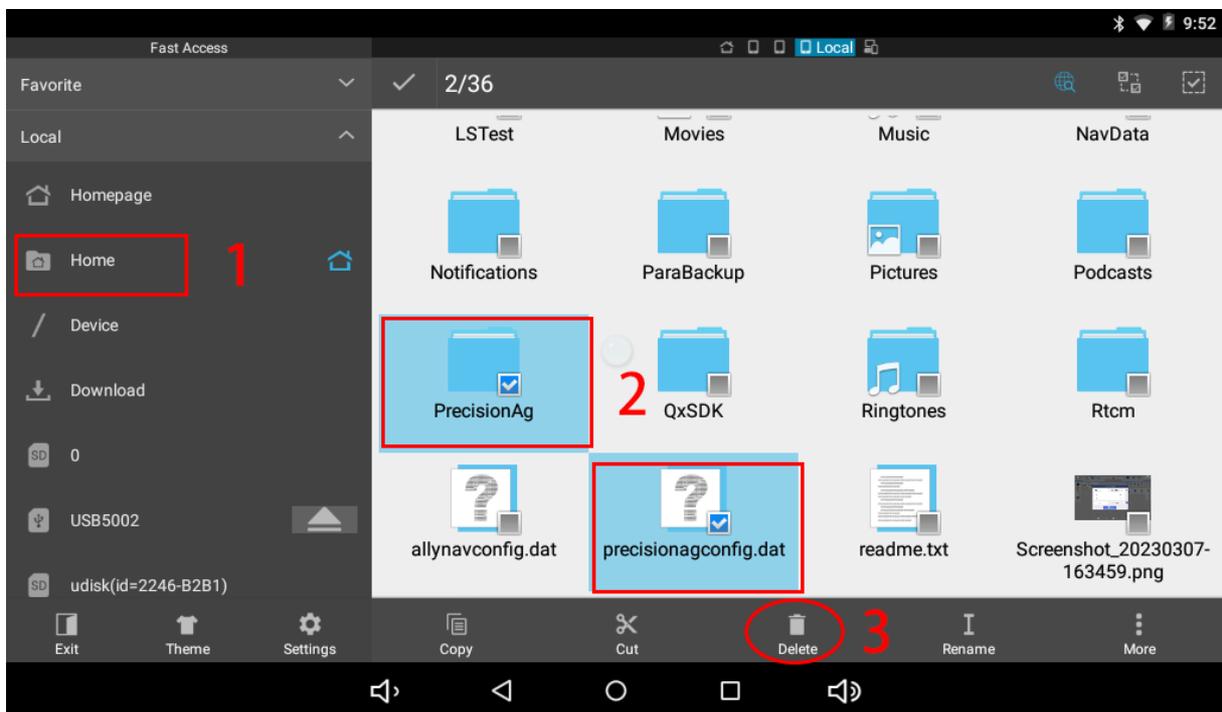


Foto.5-7

5.5 Cambio de modo día y noche

El botón de cambio de modo en la interfaz principal puede cambiar el modo de visualización de la interfaz principal y puede seleccionar la interfaz adecuada según las diferentes operaciones de tiempo.

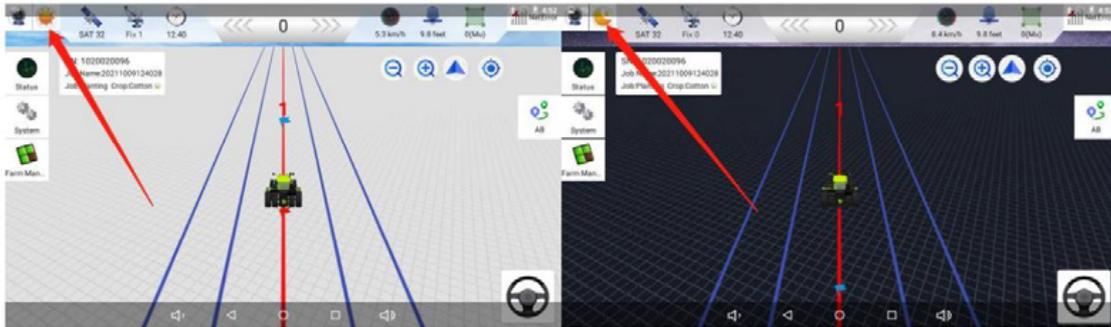


Foto.5-5

5.6 Cambio de dimensión

El software puede cambiar la visualización de dimensiones (3D y 2D) de la interfaz principal según las preferencias del cliente, y el software utiliza de forma predeterminada la visualización del modelo 3D.

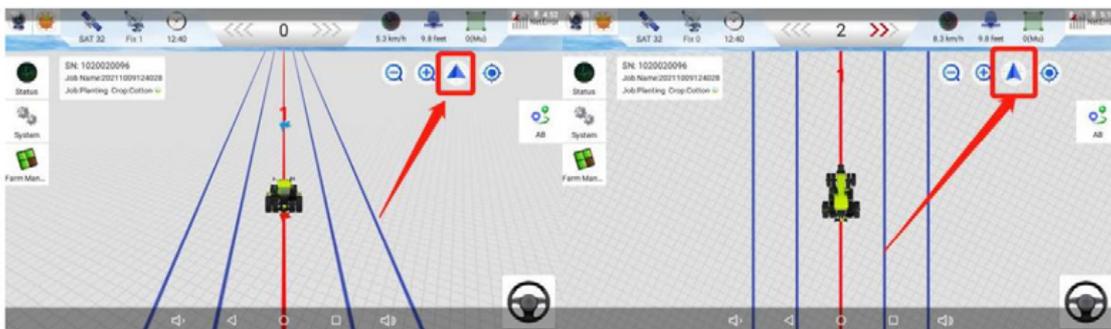


Foto.5-6

Acerca de nosotros

SMAJAYU se fundó en 2009 y cuenta con más de 10 años de experiencia en los cambios tecnológicos, pasando de los dispositivos tradicionales a los equipos inteligentes. La agricultura inteligente empoderó a SMAJAYU con una nueva misión de apoyar el desarrollo agrícola.

Un sistema GNSS RTK de alta precisión y asequible impulsa la adopción de tecnología agrícola en todas las explotaciones, independientemente de su tamaño. Integrado con tecnología de precisión GPS, la orientación agrícola y el piloto automático de SMAJAYU garantizan la agricultura de precisión en centímetros.

Los principales objetivos de la agricultura inteligente de SMAJAYU son optimizar el trabajo del agricultor, reducir los costos de entrada y aumentar los ingresos de la explotación, promoviendo al mismo tiempo el medio ambiente agrícola y aumentando la producción agrícola.

✉ Eml: support@smajayu.com & tech@smajayu.com

☎ +86-13823325452

